

PROPUNERI TEME DIPLOMĂ_EA 2013-2014

	Conducator	Titlul temei
1	Prof. MIHU P. I.	1. Monitorizarea și controlul parametrilor unui proces folosind GSM 2. Monitorizarea și controlul parametrilor unui proces via Internet 3. Sonorizarea performantă a spațiilor de conferințe și de spectacol. 4. Proiectarea unui regulator numeric pentru controlul performant al unor sisteme de poziționare folosind motoare de cc. 5. Simularea funcționării circuitelor electrice liniare în regimuri electrice diverse 6. Proiectarea unui regulator numeric pentru controlul performant al unor sisteme de poziționare folosind motoare de cc.
2	Conf. BOGDAN M.	1. Instrument virtual pentru măsurarea intensității luminoase 2. Instrument virtual pentru măsurarea pulsului
3	Sl. TOROK F.	1. Studiul convertoarelor bidirecționale de curent continuu și realizarea unui stand de laborator 2. Studiul regimului deformant produs de redresoare
4	Sl. CRĂCIUNAȘ G.	1. Sistem de acționare electrică cu redresor comandat și motor de curent continuu
5	Sl. SPĂTARI O.	1. 2.
6	Sl. ILIE B.	1. Proiectarea unui sistem de control pentru un unit stomatologic 2. Echipament pentru achiziția semnalelor biomedicale 3. Sistem de achiziție de date pentru razboaie de test 4. Studiu privind realizarea unui sistem de testare cu robot industrial 5. Echipament pentru diagnoza auto 6. Studiu, analiza și aplicații cu Digital Audio Processor Texas Instruments 7. Masa de calcat inteligentă 8. Sistem de determinare spațială a poziției robotilor autopropulsați, utilizând balize active
7	As. TOMA E.	1. Măsurarea umidității relative și a temperaturii utilizând traductorul integrat SHT (Sensirion) și microcontroller dsPIC30F4011. 2. Comanda unui motor pas cu pas bipolar prin tehnica MID (PWM) și limitarea curentului maxim prin înfășurări, utilizând microcontroller dsPIC30F2020. 3. Măsurarea greutății utilizând traductor de masă unipunct SP4C3/100kg (HBM), circuitul integrat AD7730 (Analog Devices) și microcontroller dsPIC30F4011. 4. Comanda unui motor pas cu pas unipolar și limitarea curentului maxim prin înfășurări, utilizând microcontroller dsPIC30F2020
8	As. CISMASIU D.	1. 2. 3. 4.
9	Conf. RENTEA C.	1. Comanda unei acționări cu motor de c.c. (modelare și simulare Matlab)-realizare practică comanda PLC.
10	Prep. DACHIN T.	1. 2. 3.